



دانشگاه صنعتی شریف  
دانشکده مهندسی عمران

تئوری الاستیسیته ۱  
نیمسال اول ۹۳-۹۴

۱۷  
۱۸  
۲۰

تمرین شماره ۳

مدرس:  
دکتر کاظمی

دانشجو:  
محمد علی ترکمان اسدی  
۹۲۳۰۱۵۹۳

۹۳/۰۹/۰۲

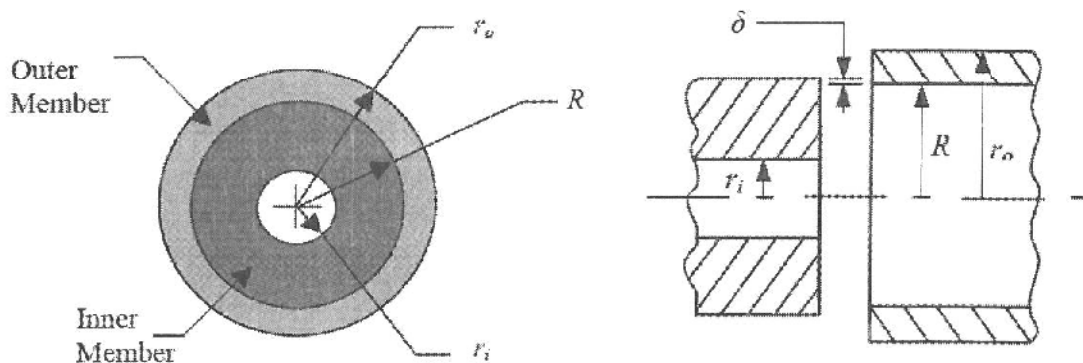


**سوال:**

دو سیلندر با فشار پرس داخل یکدیگر جا انداخته می‌شوند. مقدار تنش‌های ایجاد شده در دو سیلندر و میزان جابجایی شعاعی در مرز بین دو سیلندر را به دست آورید. در حالت بدون تنش، اختلاف بین شعاع داخلی سیلندر خارجی و شعاع خارجی سیلندر داخلی برابر با  $\delta$  است.

**حل مسئله:**

شکل مسئله به صورت زیر است.



شکل (۱-۱) نمای روبرو و از سطح مقطع دو استوانه که در هم فیت می‌شوند

که پارامترهای شکل فوق به صورت زیر تعریف می‌شود.

$r_i$  : the inside radius of the inner cylinder

$R$  : nominal radius of internal outside radius and external inside radius after assembly

$r_o$  : outside radius of the outer cylinder

$\delta$  : radial interference

**سیلندر داخلی:**

سیلندر داخلی یک فشار خارجی  $p_o = p$  به صورت فشاری تحمل می‌کند. با استفاده از تئوری

جدار ضخیم داریم

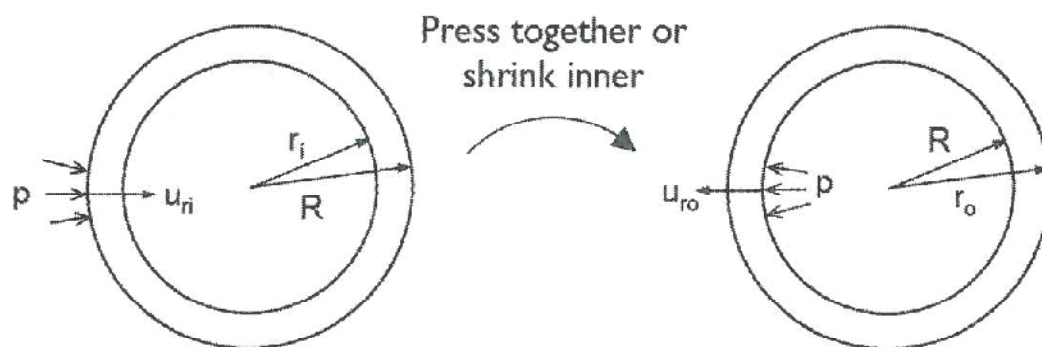
$$\begin{aligned} (\sigma_\theta)_i|_{r=R} &= -p_0 \left( \frac{R^2 + r_i^2}{R^2 - r_i^2} \right) = -p C_{it}, \\ (\sigma_r)_i|_{r=R} &= -p_0 = -p \end{aligned} \quad (1-1)$$

سیلندر خارجی:

سیلندر خارجی تنها یک فشار داخلی  $p_i = p$  به صورت کششی تحمل می‌کند. با استفاده از

تئوری جدار ضخیم داریم

$$\begin{aligned} (\sigma_\theta)_o|_{r=R} &= p_i \left( \frac{R^2 + r_i^2}{R^2 - r_i^2} \right) = p C_{ot}, \\ (\sigma_r)_o|_{r=R} &= -p_i = -p \end{aligned} \quad (۲-۱)$$



شکل (۲-۱) میدان تنش و جابجایی در مرز بین دو سیلندر

معادله خیز:

خیز کل بین دو سیلندر برابر است با

$$\delta = |u_{ri}| + |u_{ro}| \quad (۳-۱)$$

که  $u_{ri}$  کاهش شعاع در سیلندر داخلی و  $u_{ro}$  افزایش شعاع در سیلندر خارجی است. با استفاده

از قانون هوک داریم

$$\varepsilon_\theta = \frac{1}{E} (\sigma_\theta - \nu \sigma_r) \quad (۴-۱)$$

از روابط ارائه شده در درس نیز رابطه زیر به دست آمده است

$$\varepsilon_\theta = \frac{u}{r} \quad (۵-۱)$$

لذا

$$u = \varepsilon_\theta r = \frac{r}{E} (\sigma_\theta - \nu \sigma_r) \quad (۶-۱)$$

با توجه به رابطه فوق داریم

$$\left( \begin{array}{l} u_{ri} = -\frac{pR}{E_i} \left( \frac{R^2 + r_i^2}{R^2 - r_i^2} - \nu_i \right) \\ u_{ro} = -\frac{pR}{E_o} \left( \frac{R^2 + r_o^2}{R^2 - r_o^2} - \nu_i \right) \end{array} \right. , \quad \begin{array}{l} \text{inner cylinder} \\ \text{outer cylinder} \end{array} \quad (7-1)$$

با توجه به معادله سازگاری (رابطه (۳-۱)) و دانستن مقدار  $\delta$ ، می‌توان پارامتر فشار ( $p$ ) را محاسبه کرد. در نهایت با داشتن مقدار  $p$ ، با استفاده از روابط ارائه شده مقدار عددی تنش‌ها نیز بدست می‌آید.

$\sigma_r ?$

$\sigma_\theta ?$

$p ?$



دانشگاه صنعتی شریف  
دانشکده مهندسی عمران

18.5

تئوری الاستیسیته ۱  
نیمسال اول ۹۳-۹۴

تمرین شماره ۱

مدرس:  
دکتر کاظمی

دانشجو:  
محمد علی ترکمان اسدی  
۹۲۳۰۱۵۹۳

۹۳/۰۷/۲۶



## فهرست مطالب

سوال ۱ : تمرین ۱۳ صفحه ۸۴ مرجع [1].....	۱
پاسخ قسمت (الف).....	۱
پاسخ قسمت (ب).....	۱
سوال ۲ : تمرین ۶ صفحه ۹۳.....	۲
پاسخ قسمت (الف).....	۳
پاسخ قسمت (ب).....	۳
پاسخ قسمت (پ).....	۴
پاسخ قسمت (ت).....	۴
سوال ۳ : تمرین ۷ صفحه ۹۳.....	۵
پاسخ قسمت (الف).....	۵
پاسخ قسمت (ب).....	۶
سوال ۴ : تمرین ۸ صفحه ۹۳.....	۷
سوال ۵ : تمرین ۹ صفحه ۹۳.....	۷
سوال ۶ : تمرین ۱۰ صفحه ۹۳.....	۸
سوال ۷ : تمرین ۱۱ صفحه ۹۳.....	۹
سوال ۸ : تمرین ۲ صفحه ۱۳۵.....	۱۰
مرجع.....	۱۲

## سوال ۱: تمرین ۱۳ صفحه ۸۴ مرجع [۱]

ماتریس تنش  $T$  در دستگاه  $xyz$  و ماتریس انتقال به صورت زیر تعریف شده‌اند:

$$T = \begin{bmatrix} 50 & 37.5 & 0 \\ 37.5 & -25 & -50 \\ 0 & -50 & 25 \end{bmatrix} \quad (1-1)$$

$$N = \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ \frac{5}{5} & 0 & \frac{5}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{4}{5} & 0 & \frac{3}{5} \\ \frac{5}{5} & 0 & \frac{5}{5} \end{bmatrix} \quad (2-1)$$

## پاسخ قسمت (الف)

برای بدست آوردن بردارهای ترکشن در صفحات دستگاه جدید نسبت به مولفه‌های تنش در

دستگاه قدیم از رابطه زیر استفاده می‌کنیم

$$t^{(i)} = T^i n^{(i)} \quad , \quad i=1..3 \quad (3-1)$$

در نتیجه

$$\begin{aligned} t^{(1)} &= \begin{bmatrix} 50 & 37.5 & 0 \\ 37.5 & -25 & -50 \\ 0 & -50 & 25 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 3/5 \\ 0 \\ 4/5 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 30 \\ 62.5 \\ -20 \end{Bmatrix} \\ t^{(2)} &= \begin{bmatrix} 50 & 37.5 & 0 \\ 37.5 & -25 & -50 \\ 0 & -50 & 25 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 37.5 \\ -25 \\ -50 \end{Bmatrix} \\ t^{(3)} &= \begin{bmatrix} 50 & 37.5 & 0 \\ 37.5 & -25 & -50 \\ 0 & -50 & 25 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 4/5 \\ 0 \\ 3/5 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 40 \\ 0 \\ 15 \end{Bmatrix} \end{aligned} \quad (4-1)$$

## پاسخ قسمت (ب)

مولفه‌های تانسور تنش  $\bar{T}$  را با استفاده از رابطه زیر بدست می‌آوریم (رابطه ۳.۲.۸ مرجع)

$$\bar{T} = N^T T N \quad (5-1)$$

در نتیجه

$$\bar{\mathbf{T}} = \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & 0 & \frac{-4}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{4}{5} & 0 & \frac{3}{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 50 & 37.5 & 0 \\ 37.5 & -25 & -50 \\ 0 & -50 & 25 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{-4}{5} & 0 & \frac{3}{5} \end{bmatrix} \quad (۶-۱)$$

$$\bar{\mathbf{T}} = \begin{bmatrix} 34 & 62.5 & 12 \\ 62.5 & -25 & 0 \\ 12 & 0 & 41 \end{bmatrix}$$

$\leftarrow 13-a$   
 جواب همگن از رویه

## سوال ۲: تمرین ۶ صفحه ۹۳

ماتریس تنش به صورت زیر تعریف می‌شود

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \sigma_y & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_{11} & T_{12} & T_{13} \\ T_{12} & T_{22} & T_{23} \\ T_{13} & T_{23} & T_{33} \end{bmatrix} \quad (۱-۲)$$

نامتغیرهای تنش نیز برابر است با

$$\begin{aligned} I_T &= \text{tr } \mathbf{T} = T_{11} + T_{22} + T_{33} = T_{ii} \\ II_T &= T_{11}T_{22} + T_{22}T_{33} + T_{33}T_{11} - T_{12}^2 - T_{23}^2 - T_{31}^2 = \frac{1}{2}(T_{ii}T_{jj} - T_{ij}T_{ji}) \\ III_T &= \det \mathbf{T} \end{aligned} \quad (۲-۲)$$

روابط معرف تنش هیدرواستاتیک و تنش انحرافی به صورت زیر است.

$$\sigma = -p = \frac{1}{3} T_{kk} \quad (۳-۲)$$

$$\mathbf{T}' = \mathbf{T} - \sigma \mathbf{I} \quad (۴-۲)$$

طبق متغیرهای تعریف شده در صورت مسئله، ماتریس تنش انحرافی برابر خواهد بود با

$$\mathbf{T}' = \begin{bmatrix} s_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & s_y & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & s_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T'_{11} & T'_{12} & T'_{13} \\ T'_{12} & T'_{22} & T'_{23} \\ T'_{13} & T'_{23} & T'_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_x - \sigma & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \sigma_y - \sigma & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z - \sigma \end{bmatrix} \quad (۵-۲)$$



## پاسخ قسمت (الف)

به صورت زیر نشان داده می‌شود که اولین نامتغیر تنش انحرافی برابر با صفر است.

$$\begin{aligned} I_{T'} &= \text{tr } \mathbf{T}' = (s_x - \sigma) + (s_y - \sigma) + (s_z - \sigma) \\ &= s_x + s_y + s_z - 3\sigma \\ &= s_x + s_y + s_z - 3 \left( \frac{1}{3}(s_x + s_y + s_z) \right) = 0 \end{aligned} \quad (6-2)$$

طبق تعریف مسئله نامتغیر دوم برابر است با

$$II_{T'} = -(s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \quad (7-2)$$

با توجه به صفر بودن اولین نامتغیر اول لذا عبارت

$$\begin{aligned} \frac{I_{T'}^2}{2} &= 0 \\ &= \frac{1}{2}(s_x + s_y + s_z)^2 \\ &= \frac{1}{2}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2) + s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z = 0 \end{aligned} \quad (8-2)$$

با جمع دو رابطه اخیر با یکدیگر، رابطه زیر بدست می‌آید.

$$\begin{aligned} II_{T'} &= -(s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \\ &\quad + \frac{1}{2}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2) + s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z \\ &= \frac{1}{2}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \end{aligned} \quad (9-2)$$

که به صورت فوق رابطه خواسته شده بدست می‌آید.

## پاسخ قسمت (ب)

مانند قسمت قبل داریم

$$\begin{aligned} \frac{I_{T'}^2}{3} &= 0 \\ &= \frac{1}{3}(s_x + s_y + s_z)^2 \\ &= \frac{1}{3}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2) + \frac{2}{3}(s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z) = 0 \end{aligned} \quad (10-2)$$

با جمع دو رابطه اخیر با یکدیگر، رابطه زیر بدست می‌آید.

$$\begin{aligned}
 \Pi_{T'} &= -(s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \\
 &\quad + \frac{1}{3}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2) + \frac{2}{3}(s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z) \\
 &= \frac{1}{3}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2) - \frac{1}{3}(s_x s_y + s_y s_z + s_x s_z) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \quad (۱۱-۲) \\
 &= \frac{2}{6}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2 - s_x s_y - s_y s_z - s_x s_z) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \\
 &= \frac{1}{6}((s_x^2 + s_y^2 - 2s_x s_y) + (s_y^2 + s_z^2 - 2s_y s_z) + (s_z^2 + s_x^2 - 2s_x s_z)) \\
 &\quad - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2
 \end{aligned}$$

در نهایت رابطه خواسته شده بدست می‌آید.

$$\Pi_{T'} = \frac{1}{6}((s_x - s_y)^2 + (s_y - s_z)^2 + (s_x - s_z)^2) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \quad (۱۲-۲)$$

پاسخ قسمت (پ)

با توجه به اینکه

$$\begin{aligned}
 s_x &= \sigma_x - \sigma, \\
 s_y &= \sigma_y - \sigma, \\
 s_z &= \sigma_z - \sigma,
 \end{aligned} \quad (۱۳-۲)$$

لذا

$$s_x - s_y = (\sigma_x - \sigma) - (\sigma_y - \sigma) = \sigma_x - \sigma_y \quad (۱۴-۲)$$

به طریق مشابه

$$\begin{aligned}
 s_y - s_z &= \sigma_y - \sigma_z \\
 s_x - s_z &= \sigma_x - \sigma_z
 \end{aligned} \quad (۱۵-۲)$$

لذا معادله (۱۲-۲) را به صورت زیر نیز می‌توان نوشت.

$$\Pi_{T'} = \frac{1}{6}((\sigma_x - \sigma_y)^2 + (\sigma_y - \sigma_z)^2 + (\sigma_x - \sigma_z)^2) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 \quad (۱۶-۲)$$

پاسخ قسمت (ت)

با فرض امتدادهای اصلی تنش، تانسور تنش در آن نقطه به صورت زیر خواهد بود

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 \end{bmatrix} \quad (۱۷-۲)$$

تانسور تنش انحرافی نیز برابر خواهد بود با

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_1 - \sigma & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 - \sigma & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 - \sigma \end{bmatrix} \quad (۱۸-۲)$$

با توجه به روابط (۱۸-۲) و (۹-۲) برابر است با

$$\Pi_{T'} = \frac{1}{2} (s_1^2 + s_2^2 + s_3^2) \quad (۱۹-۲)$$

یا بر اساس روابط (۱۲-۲) و (۱۶-۲) می‌توان نامتغیر دوم تنش انحرافی را به صورت زیر تعریف کرد.

$$\Pi_{T'} = \frac{1}{6} \left( (s_1 - s_2)^2 + (s_2 - s_3)^2 + (s_1 - s_3)^2 \right) \quad (۲۰-۲)$$

$$\Pi_{T'} = \frac{1}{6} \left( (\sigma_1 - \sigma_2)^2 + (\sigma_2 - \sigma_3)^2 + (\sigma_1 - \sigma_3)^2 \right) \quad (۲۱-۲)$$

### سوال ۳: تمرین ۷ صفحه ۹۳

با فرض اینکه محورهای مختصات در امتدادهای اصلی تنش در یک نقطه باشند، تانسور تنش در آن نقطه به صورت زیر خواهد بود.

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 \end{bmatrix} \quad (۱-۳)$$

#### پاسخ قسمت (الف)

مولفه‌های عمودی و مماسی  $\tau_n$  با بردار یکه  $\mathbf{n} = n_x \mathbf{i} + n_y \mathbf{j} + n_z \mathbf{k}$  با استفاده از رابطه زیر

بدست می‌آید.

$$t_i = T_{ji} n_j \quad (۲-۳)$$

لذا داریم

$$\begin{aligned} \mathbf{t}_1 &= \sigma_1 n_1 \mathbf{i}, \\ \mathbf{t}_2 &= \sigma_2 n_2 \mathbf{j}, \\ \mathbf{t}_3 &= \sigma_3 n_3 \mathbf{k} \end{aligned} \quad (۳-۳)$$

مولفه عمودی تنش روی صفحه عبارت است از

$$\sigma_n = t_i^{(n)} n_i \quad (۴-۳)$$

$$\sigma_n = \sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2 \quad (۵-۳)$$

مولفه‌های مماسی تنش از تفاوت روابط (۵-۳) با (۳-۳) بدست می‌آید.

$$\begin{aligned} \tau_n &= \sqrt{|\mathbf{t}|^2 - \sigma_n^2} \\ &= \left( \left( (\sigma_1 n_1)^2 + (\sigma_2 n_2)^2 + (\sigma_3 n_3)^2 \right) - \left( \sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2 \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned} \quad (۶-۳)$$

پاسخ قسمت (ب)

برای تعیین بردار واحد  $\mathbf{e}_r$  کافی است رابطه (۶-۳) را به صورت حاصل ضرب اسکالر  $\tau_n$  در یک

بردار واحد بنویسیم

$$\begin{aligned} \tau_n &= \tau_n \hat{\mathbf{e}}_r \\ &= \left( \sigma_1 - (\sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2) \right) n_1 \mathbf{i} \\ &\quad + \left( \sigma_2 - (\sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2) \right) n_2 \mathbf{j} \\ &\quad + \left( \sigma_3 - (\sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2) \right) n_3 \mathbf{k} \end{aligned} \quad (۷-۳)$$

لذا  $\hat{\mathbf{e}}_r$  به صورت زیر خواهد بود

$$\begin{aligned} \hat{\mathbf{e}}_r &= \frac{\tau_n}{\tau_n} \\ &= \frac{1}{\left( b - c^2 \right)^{\frac{1}{2}}} \left( (\sigma_1 - c) n_1 \mathbf{i} + (\sigma_2 - c) n_2 \mathbf{j} + (\sigma_3 - c) n_3 \mathbf{k} \right) \end{aligned} \quad (۸-۳)$$

که

$$\begin{aligned} b &= (\sigma_1 n_1)^2 + (\sigma_2 n_2)^2 + (\sigma_3 n_3)^2 \\ c &= \sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2 \end{aligned} \quad (۹-۳)$$

## سوال ۴: تمرین ۸ صفحه ۹۳

تاسور تنش در امتدادهای اصلی به صورت زیر است.

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 \end{bmatrix} \quad (۱-۴)$$

صفحه اکتاهدرال مطابق تعریف دارای بردار یکه‌ای به صورت زیر می‌باشد.

$$\mathbf{n} = \frac{1}{\sqrt{3}}(\mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k}) \quad (۲-۴)$$

با استفاده از رابطه زیر

$$t_i = T_{ji} n_j \quad (۳-۴)$$

داریم

$$t_{01} = \frac{\sigma_1}{\sqrt{3}}, \quad t_{02} = \frac{\sigma_2}{\sqrt{3}}, \quad t_{03} = \frac{\sigma_3}{\sqrt{3}} \quad (۴-۴)$$

لذا

$$\mathbf{t}_0 = \frac{1}{\sqrt{3}}(\sigma_1 \mathbf{i} + \sigma_2 \mathbf{j} + \sigma_3 \mathbf{k}) \quad (۵-۴)$$

اندازه بردار تنش روی صفحه اکتاهدرال برابر مقدار زیر خواهد شد

$$|\mathbf{t}_0| = \sqrt{\frac{\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2}{3}} \quad (۶-۴)$$

## سوال ۵: تمرین ۹ صفحه ۹۳

از رابطه (۵-۳) دیدیم که مولفه عمودی تنش اکتاهدرال برابر است با

$$\sigma_0 = \sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2 \quad (۱-۵)$$

از طرفی همانطور که در مسئله قبل نیز اشاره شد، صفحه اکتاهدرال مطابق تعریف دارای بردار یکه‌ای به صورت زیر می‌باشد.

$$\mathbf{n} = \frac{1}{\sqrt{3}}(\mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k}) \quad (۲-۵)$$

لذا مولفه عمودی تنش برابر خواهد بود با

$$\sigma_0 = \frac{1}{3}(\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3) = \frac{1}{3}I_1 \quad (۳-۵)$$

که رابطه فوق معرف همان خواسته مسئله است که اثبات شد.

### سوال ۶: تمرین ۱۰ صفحه ۹۳

از معادله (۶-۳) اندازه مولفه تنش برشی بدست آمد. حال برای یک صفحه اکتاهدرال با

جایگذاری بردار نرمال رابطه زیر بدست می‌آید.

$$\begin{aligned} \tau_0 &= \left( |\mathbf{t}_0|^2 - \sigma_0^2 \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \left( \frac{\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2}{3} - \left( \frac{\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3}{3} \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned} \quad (۱-۶)$$

با ساده سازی معادله فوق داریم

$$\tau_0 = \left( \frac{2}{9}(\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2 - \sigma_1\sigma_2 - \sigma_1\sigma_3 - \sigma_2\sigma_3) \right)^{\frac{1}{2}} \quad (۲-۶)$$

از رابطه (۱۱-۲) معادله زیر اثبات شده است.

$$\Pi_{T'} = \frac{1}{3}(s_x^2 + s_y^2 + s_z^2 - s_x s_y - s_y s_z - s_x s_z) - \tau_{xy}^2 - \tau_{yz}^2 - \tau_{zx}^2 \quad (۳-۶)$$

با توجه به معادلات (۲-۶) و (۳-۶) رابطه زیر بدست می‌آید که خواسته مسئله اثبات می‌شود.

$$\tau_0 = \left( \frac{2}{3} \Pi_{T'} \right)^{\frac{1}{2}} \quad (۴-۶)$$

## سوال ۷: تمرین ۱۱ صفحه ۹۳

از رابطه (۸-۳) برای  $\hat{e}_r$  مقدار زیر بدست آمد

$$\hat{e}_r = \frac{1}{(b - c^2)^{\frac{1}{2}}} \left( (\sigma_1 - c) n_1 \mathbf{i} + (\sigma_2 - c) n_2 \mathbf{j} + (\sigma_3 - c) n_3 \mathbf{k} \right) \quad (۱-۷)$$

که

$$\begin{aligned} b &= (\sigma_1 n_1)^2 + (\sigma_2 n_2)^2 + (\sigma_3 n_3)^2 \\ c &= \sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2 \end{aligned} \quad (۲-۷)$$

برای صفحه اکثادرال مطابق تعریف دارای بردار یکه‌ای به صورت زیر می‌باشد.

$$\mathbf{n} = \frac{1}{\sqrt{3}} (\mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k}) \Rightarrow n_1 = n_2 = n_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \quad (۳-۷)$$

لذا  $\hat{e}_r$  به صورت زیر خواهد بود

$$\begin{aligned} b &= \frac{1}{3} (\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2) \\ c &= \frac{1}{3} (\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3) = \sigma \end{aligned} \quad (۴-۷)$$

که  $\sigma$  همان تنش هیدرو استاتیک است. در نتیجه

$$\hat{e}_r = \frac{\frac{1}{\sqrt{3}} \left( (\sigma_1 - \sigma) \mathbf{i} + (\sigma_2 - \sigma) \mathbf{j} + (\sigma_3 - \sigma) \mathbf{k} \right)}{\left( \frac{1}{3} (\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2) - \sigma^2 \right)^{\frac{1}{2}}} \quad (۵-۷)$$

$$\hat{e}_r = \frac{1}{\sqrt{3}} \frac{\sigma'_1 \mathbf{i} + \sigma'_2 \mathbf{j} + \sigma'_3 \mathbf{k}}{\frac{1}{\sqrt{3}} \left( (\sigma_1^2 - \sigma^2) + (\sigma_2^2 - \sigma^2) + (\sigma_3^2 - \sigma^2) \right)^{\frac{1}{2}}} \quad (۶-۷)$$

$$\hat{e}_r = \frac{\sigma'_1 \mathbf{i} + \sigma'_2 \mathbf{j} + \sigma'_3 \mathbf{k}}{\left( (\sigma_1^2 - \sigma^2) + (\sigma_2^2 - \sigma^2) + (\sigma_3^2 - \sigma^2) \right)^{\frac{1}{2}}} \quad (۷-۷)$$

در نهایت می‌توان نشان داد که

$$\hat{\mathbf{e}}_r = \frac{\sigma'_1 \mathbf{i} + \sigma'_2 \mathbf{j} + \sigma'_3 \mathbf{k}}{(\sigma'^2_1 + \sigma'^2_2 + \sigma'^2_3)^{\frac{1}{2}}} \quad (۸-۷)$$

که خواسته مسئله است.

### سوال ۸: تمرین ۲ صفحه ۱۳۵

با توجه به مرجع، روابط زیر موجود است. ماتریس کرنش و ماتریس دوران به صورت زیر است.

$$\begin{aligned} \mathbf{E} &= \frac{1}{2}(\mathbf{u}\bar{\nabla} + \bar{\nabla}\mathbf{u}) \quad , \quad \varepsilon_{ij} = \frac{1}{2}\left(\frac{\partial u_i}{\partial X_j} + \frac{\partial u_j}{\partial X_i}\right) \\ \boldsymbol{\Omega} &= \frac{1}{2}(\mathbf{u}\bar{\nabla} - \bar{\nabla}\mathbf{u}) \quad , \quad \Omega_{ij} = \frac{1}{2}\left(\frac{\partial u_i}{\partial X_j} - \frac{\partial u_j}{\partial X_i}\right) \end{aligned} \quad (۱-۸)$$

$$\mathbf{E} = \begin{bmatrix} \varepsilon_x & \frac{1}{2}\gamma_{xy} & \frac{1}{2}\gamma_{xz} \\ \frac{1}{2}\gamma_{xy} & \varepsilon_y & \frac{1}{2}\gamma_{yz} \\ \frac{1}{2}\gamma_{xz} & \frac{1}{2}\gamma_{yz} & \varepsilon_z \end{bmatrix} \quad (۲-۸)$$

کرنش حجمی برابر است با

$$e = \varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z \quad (۳-۸)$$

نامتغیر اول نیز به صورت زیر تعریف می شود

$$I_E = \varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z = \text{Tr } \mathbf{E} \quad (۴-۸)$$

در نهایت کرنش انحرافی از رابطه زیر بدست می آید.

$$\mathbf{E}' = \mathbf{E} - \frac{1}{3}e\mathbf{I} \quad , \quad \varepsilon'_{ij} = \varepsilon_{ij} - \frac{1}{3}e\delta_{ij} \quad (۵-۸)$$

با توجه به روابط ارائه شده برای اولین ماتریس گرادینان جابجایی به صورت زیر عمل می کنیم.

$$\mathbf{u}\bar{\nabla} = \begin{bmatrix} 9 & 10 & -4 \\ -10 & 18 & -18 \\ -14 & -18 & 27 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad , \quad \bar{\nabla}\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 9 & -10 & -14 \\ 10 & 18 & -18 \\ -4 & -18 & 27 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad (۶-۸)$$

ماتریس کرنش و ماتریس دوران برابر است با



$$\begin{aligned} \mathbf{E} &= \frac{1}{2} \left( \begin{bmatrix} 9 & 10 & -4 \\ -10 & 18 & -18 \\ -14 & -18 & 27 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 9 & -10 & -14 \\ 10 & 18 & -18 \\ -4 & -18 & 27 \end{bmatrix} \right) \times 10^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} 9 & 0 & -9 \\ 0 & 18 & -18 \\ -9 & -18 & 27 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \end{aligned} \quad (7-8)$$

$$\begin{aligned} \mathbf{\Omega} &= \frac{1}{2} \left( \begin{bmatrix} 9 & 10 & -4 \\ -10 & 18 & -18 \\ -14 & -18 & 27 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 9 & -10 & -14 \\ 10 & 18 & -18 \\ -4 & -18 & 27 \end{bmatrix} \right) \times 10^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 10 & 5 \\ -10 & 0 & 0 \\ -5 & 0 & 0 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \end{aligned} \quad (8-8)$$

کرنش حجمی برابر است با

$$\begin{aligned} e &= \varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z \\ &= (9 + 18 + 27) \times 10^{-1} = 5.4 \end{aligned} \quad (9-8)$$

کرنش انحرافی نیز به صورت زیر است

$$\begin{aligned} \mathbf{E}' &= \mathbf{E} - \frac{1}{3} e \mathbf{I} \\ &= \left( \begin{bmatrix} 9 & 0 & -9 \\ 0 & 18 & -18 \\ -9 & -18 & 27 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 18 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 \\ 0 & 0 & 18 \end{bmatrix} \right) \times 10^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} -9 & 0 & -9 \\ 0 & 0 & -18 \\ -9 & -18 & -9 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \end{aligned} \quad (10-8)$$

برای گرادینان جابجایی دوم نیز به صورت مشابه عمل می‌کنیم

$$\mathbf{u} \vec{\nabla} = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 4 \\ -1 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad ; \quad \vec{\nabla} \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ 1 & -4 & 2 \\ 4 & 0 & 6 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad (11-8)$$

ماتریس کرنش و ماتریس دوران برابر است با

$$\mathbf{E} = \frac{1}{2} \left( \begin{bmatrix} 4 & 1 & 4 \\ -1 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ 1 & -4 & 2 \\ 4 & 0 & 6 \end{bmatrix} \right) \times 10^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & -4 & 1 \\ 2 & 1 & 6 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad (۱۲-۸)$$

$$\mathbf{\Omega} = \frac{1}{2} \left( \begin{bmatrix} 4 & 1 & 4 \\ -1 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ 1 & -4 & 2 \\ 4 & 0 & 6 \end{bmatrix} \right) \times 10^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -1 \\ -2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad (۱۳-۸)$$

کرنش حجمی برابر است با

$$e = \varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z$$

$$= (4 - 4 + 6) \times 10^{-1} = 0.6 \quad (۱۴-۸)$$

کرنش انحرافی نیز به صورت زیر است

$$\mathbf{E}' = \mathbf{E} - \frac{1}{3} e \mathbf{I}$$

$$= \left( \begin{bmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & -4 & 1 \\ 2 & 1 & 6 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \right) \times 10^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -6 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \end{bmatrix} \times 10^{-1} \quad (۱۵-۸)$$

مرجع

1. Lawrence E. Malvern, Introduction to the Mechanics of a continuous medium, Prentice-Hall Inc., 1987

تیرین 3، ص ۱۳۵ انجام شده است ← -۱.۵